



Categoría: Técnico

Modelo: Dominar 400

Boletín: T002

Fecha: 07/07/2021

INTERCAMBIO DE TABLEROS DE INSTRUMENTOS ENTRE MOTOCICLETAS DOMINAR 400

De: Gerencia de Servicio del Grupo UMA

Para: Red de Servicio UMA

Asunto: Intercambio de tableros Dominar 400

Estima red de servicio UMA, en caso de alteración en el kilometraje del tablero de instrumentos de la motocicleta Dominar 400 siga los pasos indicados en este boletín técnico.



Síntoma y Causa:

El incremento del kilometraje se representa cuando se hacen intercambios de la cubierta del tanque de combustible o al intercambiar el tablero principal, esto sucede debido a que la comunicación entre ambos se hace por medio del protocolo CAN BUS y ambos tienen una lógica que los iguala al kilometraje más alto.

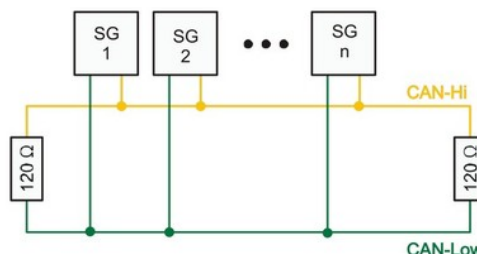
A continuación vamos a explicar brevemente el funcionamiento del sistema CAN BUS:

Categoría:**Modelo:****Boletín:****Fecha:**

Principio de Funcionamiento del CAN BUS

La línea de motocicletas Dominar cuenta con tecnología BUS CAN (Red de controlador de zona, por sus siglas en inglés), que es un protocolo de comunicación basado en una topología BUS (un solo canal de comunicación) para el intercambio de datos entre las ECU's (unidad de control electrónica) como: Tablero Principal, Tablero Secundario, Inyección Electrónica y ABS, las cuales cuentan con microprocesadores para interpretar almacenar y emitir información.

El BUS CAN utiliza dos cables dedicados para la comunicación. Los cables se llaman CAN-Hi y CAN-Low. El controlador CAN está conectado a todos los componentes de la red a través de estos dos cables. Todas las ECU en el bus están en paralelo y es por eso que **todos los nodos ven todos los datos, todo el tiempo**. Los nodos individuales se pueden eliminar de la red sin afectar a los otros nodos.



¿Qué relación hay entre el Odómetro y el CAN BUS?

En la DOMINAR 400 UG el tablero principal, tablero secundario y el módulo de la inyección electrónica reciben información del sensor de velocímetro de manera simultánea, ya que estos están conectados a la red CAN y almacenan de forma independiente el número de kilómetros totales recorridos por el vehículo.

¿Cual es el funcionamiento normal de los Tableros en este sistema CAN BUS?

En la DOMINAR 400 UG el tablero principal y el tablero secundario tienen registro del kilometraje recorrido, por lo tanto al intercambiar cualquiera de los dos tableros por uno que tenga más o menos kilómetros, **automáticamente** el de **menor kilometraje** se **actualizará** al **mayor kilometraje** debido a su lógica interna.

Categoría:

Modelo:

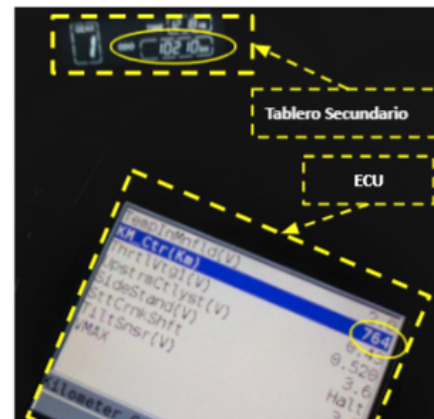
Boletín:

Fecha:

¿Puedo intercambiar tableros entre motos de usuarios ?

El intercambio de tableros en modelos de DOMINAR **está prohibido** bajo cualquier **circunstancia** ya que esta práctica iguala el odómetro de **menor kilometraje al de mayor valor**.

Como se puede observar en la siguiente imagen. Una moto con 764 km (recorrido real) intercambié el tablero con una de 10.210 km, ahora los tableros marcan 10.210 km.



Nota:

La ECU continuará con el valor de kilómetros almacenados sin alterar. Por otro lado, **el tablero principal almacena el valor de kilometraje aunque no se lee en la pantalla.**

Bajo estas condiciones es **imposible restaurar** el kilometraje en los tableros al valor real y la única forma de reducir el kilometraje es cambiando ambos tableros para lo cual el valor emitido será 0 km en el tablero.

Este tipo de falla no será asumida por garantía y el centro de servicio debe responderle al usuario por el cambio de los dos tableros.

En caso de tener alguna duda o inquietud, por favor no dude en contactarnos.

Realizó:	Verificó:	Aprobó:
<i>Hugo Roldan</i>	<i>ECU TV</i>	<i>#</i>
Jefe Nacional Garantías	Jefe Nacional Capacitación	Gerente Servicio